

NORMALISASI POSITIF SISTEM SINGULAR DISKRIT

RAKIB HABLULLAH, ZULAKMAL

*Program Studi Matematika,
Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam, Universitas Andalas,
Kampus UNAND Limau Manis Padang, Indonesia,
email : rakibhablullah15@gmail.com*

Abstrak. Suatu sistem singular diskrit dikatakan mempunyai solusi jika syarat regularitas terpenuhi. Pada tugas akhir ini, dinyatakan bahwa sistem singular diskrit dapat dinormalkan jika terdapat suatu vektor $\mathbf{w}(t) = -\mathcal{K}\mathbf{y}(t+1)$, sedemikian sehingga $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$. Sistem singular diskrit normal dikatakan positif jika syarat matriks $\mathcal{K} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ sedemikian sehingga $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$ dan solusi dari sistem tersebut adalah positif.

Kata Kunci: singular, monomial, rank, diskrit, normal, positif

1. PENDAHULUAN

Diberikan sistem linier berikut:

$$F\mathbf{y}(t+1) = S\mathbf{y}(t) + T\mathbf{w}(t), \quad t \in \mathbb{Z}_+, \quad (1.1)$$

dimana $F, S \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $T \in \mathbb{R}^{n \times m}$, $\mathbf{y}(t) \in \mathbb{R}^n$, $\mathbf{w}(t) \in \mathbb{R}^m$.

Sistem (1.1) dengan $\text{rank}(F) < n$ mempunyai solusi jika $\det(\lambda F - S) \neq 0$ untuk suatu $\lambda \in \mathbb{C}$, dimana \mathbb{C} menyatakan himpunan bilangan kompleks. Dalam hal $\det(\lambda F - S) \neq 0$ untuk suatu $\lambda \in \mathbb{C}$, sistem (1.1) disebut sebagai sistem singular reguler.

Dalam beberapa situasi kadang-kadang diperlukan upaya untuk menormalkan sistem (1.1). Dalam [6] dinyatakan bahwa sistem (1.1) dapat dinormalkan jika terdapat suatu vektor $\mathbf{w}(t) = -\mathcal{K}\mathbf{y}(t+1)$, untuk suatu $\mathcal{K} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ sedemikian sehingga $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$. Dengan $\mathbf{w}(t) = -\mathcal{K}\mathbf{y}(t+1)$, sistem (1.1) dapat diubah menjadi

$$(F + T\mathcal{K})\mathbf{y}(t+1) = S\mathbf{y}(t). \quad (1.2)$$

Jelas bahwa jika $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$, maka sistem (1.2) menjadi normal, yaitu

$$\mathbf{y}(t+1) = (F + T\mathcal{K})^{-1}S\mathbf{y}(t). \quad (1.3)$$

Dalam makalah ini akan dibicarakan masalah normalisasi positif dari sistem (1.1) yaitu bagaimana syarat matriks $\mathcal{K} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ sedemikian sehingga $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$ dan solusi dari sistem (1.3) adalah positif, yaitu $\mathbf{y}(t) \in \mathbb{R}_+^n$.

2. LANDASAN TEORI

2.1. Teori Matriks

Definisi 2.1. [1] Suatu matriks $A \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ dikatakan matriks monomial jika dalam setiap baris dan kolom dari A terdapat tepat satu entri yang tak nol dan entri-entri lainnya adalah nol.

Definisi 2.2. [7] Suatu matriks $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ dikatakan monoton jika A^{-1} ada dan $A^{-1} \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$.

Teorema 2.3. [7] Jika $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ maka $A^{-1} \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ jika dan hanya jika A matriks monomial.

Contoh 2.4. Diberikan matriks

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix}.$$

Diperoleh invers matriks A adalah

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \end{bmatrix}.$$

Karena $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ dan A^{-1} ada, dimana $A^{-1} \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ maka A dikatakan monoton dan A adalah matriks monomial.

Definisi 2.5. [3]

(i). Dua matriks $M \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ dan $N \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ dikatakan ekuivalen positif, jika ada dua matriks monomial B dan A sedemikian sehingga

$$N = AMB. \quad (2.1)$$

(ii). Diberikan matriks $N \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ dengan $\text{rank}(N) = r$. Matriks N dikatakan r -monomial jika ia ekuivalen positif dengan matriks

$$\begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix},$$

dimana N_r adalah monomial.

Proposisi 2.6. [3]

- (i). Matriks N adalah r -monomial jika dan hanya jika N mempunyai $(n-r)$ baris dan $(n-r)$ kolom yang semua entri-entrinya sama dengan nol dan r baris dan r kolom dengan hanya satu entri tak nol.
- (ii). Jika matrik N adalah r -monomial, maka ia ekuivalen positif dengan matriks

$$\begin{bmatrix} I_r & O \\ O & O \end{bmatrix}.$$

2.2. Sistem Linier Normal Positif

Perhatikan sistem linier diskrit normal berikut ini:

$$\mathbf{y}(t+1) = S\mathbf{y}(t) + T\mathbf{w}(t), \quad t \in \mathbb{Z}_+, \quad (2.2)$$

dimana $S \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $T \in \mathbb{R}^{n \times m}$, $\mathbf{y}(t) \in \mathbb{R}^n$, $\mathbf{w}(t) \in \mathbb{R}^m$.

Solusi dari sistem (2.2) diberikan sebagai berikut [9] :

$$\mathbf{y}(t) = S^t \mathbf{y}(0) + \sum_{k=0}^{t-1} S^{t-k-1} T \mathbf{w}(k). \quad (2.3)$$

Definisi 2.7. [9] Sistem (2.2) dikatakan positif jika untuk setiap syarat awal $\mathbf{y}_0 \in \mathbb{R}_+^n$ dan untuk setiap vektor $\mathbf{w}(k) \in \mathbb{R}_+^m$ maka solusi dari sistem adalah nonnegatif untuk setiap $t \in \mathbb{Z}_+$, yaitu $\mathbf{y}(t) \in \mathbb{R}_+^n$.

Teorema 2.8. [9] Sistem (2.2) adalah positif jika dan hanya jika

$$S \in \mathbb{R}_+^{n \times n} \text{ dan } T \in \mathbb{R}_+^{n \times m}. \quad (2.4)$$

Contoh 2.9. Diberikan sistem (2.2) dengan

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad T = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Jika diberikan $\mathbf{y}(0) \in \mathbb{R}_+^2$ dan $\mathbf{w}(t) \in \mathbb{R}_+$ dimana $t > 0$, maka solusi dari sistim linier diskrit tersebut adalah

$$\begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}^t \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} + \sum_{k=0}^{t-1} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}^{t-k-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} [\mathbf{w}(k)] \in \mathbb{R}_+^2$$

3. Pembahasan

Seperti yang telah diketahui bahwa sistem (1.1) dikatakan dapat dinormalkan jika terdapat suatu vektor $\mathbf{w}(t) = -\mathcal{K}\mathbf{y}(t+1)$, $t \in \mathbb{Z}_+$, untuk suatu $\mathcal{K} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ sedemikian sehingga $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$.

Proposisi 3.1. [4] Sistem (1.1) dapat dinormalkan jika dan hanya jika $\text{rank } [F \ T] = n$.

Asumsikan bahwa matriks F ekuivalen positif dengan suatu matriks r -monomial sebutlah N_r , maka terdapat matriks monomial A dan B dimana $A, B \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ sedemikian sehingga

$$AFB = \begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix}. \quad (3.1)$$

Misalkan

$$AT = \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \end{bmatrix}. \quad (3.2)$$

Maka syarat rank $[F \ T] = n$ haruslah ekuivalen dengan matriks T_2 yang mempunyai *full row rank*, yaitu $(n - r)$. Hal ini dapat dibuktikan sebagai berikut

$$\begin{aligned}\text{rank } [F \ T] = n &\Leftrightarrow \text{rank } [AFB \ AT] = n \\ &\Leftrightarrow \text{rank } \begin{bmatrix} N_r & O & T_1 \\ O & O & T_2 \end{bmatrix} = n.\end{aligned}$$

Karena $\text{rank}(N_r) = r$, maka mestilah $\text{rank}(T_2) = (n - r)$.

Teorema 3.2. [3] Diberikan sistem (1.1) dengan matriks F dan T diberikan oleh (3.1) dan (3.2), dimana $\text{rank}(T_2) = (n - r)$ dan $S \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$. Maka terdapat matriks $\mathcal{K} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ sedemikian sehingga $\det(F + T\mathcal{K}) \neq 0$ dan sistem (1.3) adalah positif jika

- a. $(T_2 T_2^T)^{-1} \in \mathbb{R}_+^{(n-r) \times (n-r)}$;
- b. $(T_1 T_2^T) \in \mathbb{R}_-^{r \times (n-r)}$;
- c. $(T_2 T_2^T)^{-1} T_2 \in \mathbb{R}_+^{(n-r) \times m}$;
- d. $T_1 - T_1 T_2^T (T_2 T_2^T)^{-1} T_2 \in \mathbb{R}_+^{r \times m}$.

Bukti. Misalkan $\mathcal{K} = [O \ T_2^T] B^{-1}$, maka

$$\begin{aligned}F + T\mathcal{K} &= A^{-1} \begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix} B^{-1} + A^{-1} A T \mathcal{K} \\ &= A^{-1} \begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix} B^{-1} + A^{-1} \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \end{bmatrix} [O \ T_2^T] B^{-1} \\ &= A^{-1} \left(\begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \end{bmatrix} [O \ T_2^T] \right) B^{-1} \\ &= A^{-1} \left(\begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} O \ T_1 T_2^T \\ O \ T_2 T_2^T \end{bmatrix} \right) B^{-1}. \\ &= A^{-1} \begin{bmatrix} N_r & T_1 T_2^T \\ O & T_2 T_2^T \end{bmatrix} B^{-1}.\end{aligned}$$

Karena $\text{rank}(T_2) = n - r$ maka $(F + T\mathcal{K})$ adalah nonsingular, sehingga $\det(F + T\mathcal{K} \neq 0)$. Selanjutnya, akan ditunjukkan bahwa sistem (1.3) adalah positif. Perhatikan bahwa

$$\begin{aligned}(F + T\mathcal{K})^{-1} &= \left(A^{-1} \left(\begin{bmatrix} N_r & O \\ O & O \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} O \ T_1 T_2^T \\ O \ T_2 T_2^T \end{bmatrix} \right) B^{-1} \right)^{-1} \\ &= \left(A^{-1} \begin{bmatrix} N_r & T_1 T_2^T \\ O & T_2 T_2^T \end{bmatrix} B^{-1} \right)^{-1} \\ &= B \begin{bmatrix} N_r & T_1 T_2^T \\ O & T_2 T_2^T \end{bmatrix}^{-1} A.\end{aligned}$$

sehingga diperoleh

$$(F + T\mathcal{K})^{-1} = B \begin{bmatrix} N_r^{-1} - N_r T_1 T_2^T (T_2 T_2^T)^{-1} \\ O \\ T_2 T_2^T \end{bmatrix} A \quad (3.3)$$

$$= B \begin{bmatrix} N_r & O \\ O & I \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I & -T_1 T_2^T (T_2 T_2^T)^{-1} \\ O & (T_2 T_2^T)^{-1} \end{bmatrix} A. \quad (3.4)$$

Dari kondisi (a) dan (b) diperoleh $(F + T\mathcal{K})^{-1} \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ sehingga mengakibatkan $(F + T\mathcal{K})^{-1}S \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$. Selain itu, dari kondisi (c) dan (d) mengakibatkan $(F + T\mathcal{K})^{-1}T \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$. Sehingga sistem (1.3) adalah positif. \square

Contoh 3.3. Diberikan sistem (1.1) dengan

$$F = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, S = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 5 & 5 & 0 \end{bmatrix} \text{ dan } T = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 3 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

Misalkan

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \text{ dan } B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

maka diperoleh

$$AFB = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ dan } AT = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 2 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} \end{bmatrix}.$$

Selain itu

$$T_1 T_2^T = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_{-}^{3 \times 2}, (T_2 T_2^T)^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & \frac{4}{9} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_{+}^{2 \times 2},$$

$$T_1 - T_1 T_2^T (T_2 T_2^T)^{-1} T_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_{+}^{3 \times 2}, (T_2 T_2^T)^{-1} T_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_{+}^{2 \times 2}.$$

Pilih matriks $\mathcal{K} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{3}{2} \end{bmatrix}$ maka

$$\det(F + T\mathcal{K}) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{9}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \end{bmatrix} \neq 0. \quad (3.5)$$

Selanjutnya

$$(F + T\mathcal{K})^{-1}S = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \frac{7}{2} & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{5}{4} & \frac{5}{4} & 0 \\ 0 & \frac{4}{9} & 0 & 0 & \frac{4}{9} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{5 \times 5}, \quad (F + T\mathcal{K})^{-1}T = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{5 \times 2}.$$

Sehingga sistem (1.3) merupakan sistem normal positif.

Daftar Pustaka

- [1] Anton, H. 1991. *Aljabar Linier Elementer*. Edisi Kedelapan-Jilid 1. Erlangga. Jakarta.
- [2] Campbell S. L. 1980. *Singular system of differential equations*. Pitman Books Ltd, London.
- [3] Canto,B., C. Coll and E. Sanches. 2006. *Positive Normalizable Singular System*. Departement de Matematic Aplicada, Universitat Politecnica de Valencia, 46071 Valencia, Spain.
- [4] Dai, L 1989. *Singular control system*. Springer-Verlag, Berlin Heidelberg New York.
- [5] Farina L, Rinaldi S. 2000. *Positive linier system*. Jhon Wiley and Sons, New York.
- [6] G.-R. Duan. 2010. *Analysis and Design of Descriptor Linier System*. Springer, New York.
- [7] Kaczorek, T. 2002. *Positive 1D and 2D system*. Springer, London.
- [8] Minc, H. 1988. *Nonnegative matrices*. John Wiley and Sons, New York.
- [9] Rina, I. 2015. *Realisasi Positif Stabil Asimtotik Dari Sistem Linier Diskrit Dengan Pole Konjugat Kompleks*. Universitas Andalas, Padang.