

## NORMALISASI POSITIF SISTEM DESKRIPTOR KONTINU

WIDYA WULANDARI, ZULAKMAL

*Program Studi Matematika,  
Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam, Universitas Andalas,  
Kampus UNAND Limau Manis Padang, Indonesia,  
email : widyawulandari070809@gmail.com*

**Abstract.** Dalam makalah ini dikaji masalah normalisasi positif sistem deskriptor kontinu  $E\dot{\mathbf{x}} = A\mathbf{x} + B\mathbf{u}$  dengan  $\text{rank}(E) < n$ , yaitu bagaimana syarat eksistensi matriks  $K \in \mathbb{R}^{m \times n}$  sedemikian sehingga  $\det(E + BK) \neq 0$  dan sistem  $\dot{\mathbf{x}} = (E + BK)^{-1}A\mathbf{x}$  adalah positif.

*Kata Kunci:* Matriks, monomial, rank, determinan, sistem deskriptor, normalisasi, positif

### 1. PENDAHULUAN

Diberikan sistem linier berikut :

$$E\dot{\mathbf{x}} = A\mathbf{x} + B\mathbf{u}, \mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0, \quad (1.1)$$

dimana  $E, A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  menyatakan variabel keadaan,  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^m$  menyatakan variabel kontrol. Sistem (1.1) sering juga disebut dengan sistem deskriptor kontinu [1].

Sistem (1.1) dengan  $\text{rank}(E) < n$  mempunyai solusi jika  $\det(\lambda E - A) \neq 0$  untuk suatu  $\lambda \in \mathbb{C}$ . Dalam hal ini, sistem (1.1) disebut sebagai sistem deskriptor reguler.

Dalam beberapa situasi kadang-kadang diperlukan upaya untuk menormalkan sistem (1.1). Dalam [1] dinyatakan bahwa sistem (1.1) dapat dinormalkan jika terdapat suatu kontrol  $\mathbf{u} = -K\dot{\mathbf{x}}$ , untuk suatu  $K \in \mathbb{R}^{m \times n}$  sedemikian sehingga  $\det(E + BK) \neq 0$ . Dengan  $\mathbf{u} = -K\dot{\mathbf{x}}$  ini, sistem (1.1) dapat diubah menjadi

$$(E + BK)\dot{\mathbf{x}} = A\mathbf{x} \quad (1.2)$$

Jelas bahwa jika  $\det(E + BK) \neq 0$ , maka sistem (1.2) menjadi normal, yaitu

$$\dot{\mathbf{x}} = (E + BK)^{-1}A\mathbf{x} \quad (1.3)$$

Dalam makalah ini akan dibicarakan masalah normalisasi positif dari sifat (1.1) yaitu bagaimana syarat matriks  $K \in \mathbb{R}^{m \times n}$  sedemikian sehingga  $\det(E + BK) \neq 0$  dan sistem (1.3) adalah positif, yaitu  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}_+^n$ .

## 2. LANDASAN TEORI

### 2.1. Teori Matriks

Teorema berikut diperlukan untuk mendapatkan hasil yang diinginkan.

**Teorema 2.1.** [1] Diberikan

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad (2.1)$$

dimana  $A_{ij} \in \mathbb{R}^{n_i \times n_j}$ ,  $i, j = 1, 2$  dan  $n_1 + n_2 = n$ .

1. Misalkan  $A_{11}$  adalah matriks non singular dan didefinisikan

$$\phi = A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12} \quad (2.2)$$

maka

$$\det(A) = \det(A_{11})\det(\phi) = \det(A_{11})\det(A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12}), \quad (2.3)$$

sehingga matriks  $A$  adalah nonsingular jika dan hanya jika  $\phi$  adalah nonsingular. Jadi

$$\begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} A_{11}^{-1} + A_{11}^{-1}\phi^{-1}A_{21}A_{11}^{-1} - A_{11}^{-1}A_{12}\phi^{-1} \\ -\phi^{-1}A_{21}A_{11}^{-1} & \phi^{-1} \end{bmatrix} \quad (2.4)$$

2. Misalkan  $A_{22}$  adalah matriks non singular dan didefinisikan

$$\psi = A_{11} - A_{12}A_{22}^{-1}A_{21} \quad (2.5)$$

maka

$$\det(A) = \det(A_{22})\det(\psi) = \det(A_{22})\det(A_{11} - A_{12}A_{22}^{-1}A_{21}) \quad (2.6)$$

sehingga matriks  $A$  adalah nonsingular jika dan hanya jika  $\psi$  adalah nonsingular. Jadi

$$\begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \psi^{-1} & -\psi^{-1}A_{12}A_{22}^{-1} \\ -A_{22}^{-1}A_{21}\psi^{-1} & A_{22}^{-1} + A_{22}^{-1}A_{21}\psi^{-1}A_{12}A_{22}^{-1} \end{bmatrix} \quad (2.7)$$

**Definisi 2.2.** [4]

(i). Matriks  $M \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  dan  $N \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  dikatakan ekuivalen positif jika terdapat dua matriks monomial  $P$  dan  $Q$  sedemikian sehingga

$$N = QMP \quad (2.8)$$

(ii). Diberikan matriks  $M \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  dengan  $\text{rank}(M) = r$ . Matriks  $M$  dikatakan  $r$ -monomial jika ia ekuivalen positif dengan matriks

$$\begin{bmatrix} M_r & O \\ O & O \end{bmatrix}, \quad (2.9)$$

dimana  $M_r$  adalah matriks monomial.

**Proposisi 2.3.** [4]

- (i). Matriks  $M$  adalah  $r$ -monomial jika dan hanya jika matriks  $M$  mempunyai  $(n-r)$  baris dan  $(n-r)$  kolom dengan semua entri-entrinya sama dengan nol dan  $r$  baris dan  $r$  kolom dengan hanya satu entri yang tidak sama dengan nol.
- (ii). Jika matriks  $M$  adalah  $r$ -monomial, maka matriks  $M$  ekuivalen positif dengan matriks

$$\begin{bmatrix} I_r & O \\ O & O \end{bmatrix}. \quad (2.10)$$

## 2.2. Sistem Linier Normal Positif

Diberikan sistem linier normal berikut

$$\dot{\mathbf{x}} = C\mathbf{x} + D\mathbf{u}, \mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0 \quad (2.11)$$

dimana  $C \in \mathbb{R}^{n \times n}$  dan  $D \in \mathbb{R}^{n \times m}$ .

Solusi dari sistem (2.11) diberikan sebagai berikut [3]

$$\mathbf{x}(t) = e^{Ct}\mathbf{x}(0) + \int_0^t e^{C(t-\tau)}D\mathbf{u}(\tau)d\tau \quad (2.12)$$

## 3. NORMALISASI POSITIF SISTEM DESKRIPTOR KONTINU

Pada pendahuluan telah dinyatakan bahwa sistem (1.1) dikatakan dapat dinormalkan jika terdapat suatu kontrol  $\mathbf{u} = -K\dot{\mathbf{x}}$ , untuk suatu  $K \in \mathbb{R}^{m \times n}$  sedemikian sehingga  $\det(E + BK) \neq 0$ .

**Proposisi 3.1.** [1] Sistem (1.1) dapat dinormalkan jika dan hanya jika  $\text{rank}[E \ B] = n$ .

Asumsikan matriks  $E$  ekivalen positif dengan suatu matriks  $r$ -monomial sebutlah  $M_r$ , maka terdapat matriks monomial  $Q, P \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  sedemikian sehingga

$$QEP = \begin{bmatrix} M_r & O \\ O & O \end{bmatrix}. \quad (3.1)$$

Misalkan

$$QB = \begin{bmatrix} B_1 \\ B_2 \end{bmatrix}. \quad (3.2)$$

Maka syarat  $\text{rank}[E \ B] = n$  ekivalen dengan matriks  $B_2$  mempunyai *full row rank*, yaitu  $(n-r)$ . Hal ini dapat dibuktikan sebagai berikut

$$\begin{aligned} \text{rank}[E \ B] = n &\Leftrightarrow \text{rank}[QEP \ QB] = n \\ &\Leftrightarrow \text{rank} \begin{bmatrix} M_r & O & B_1 \\ O & O & B_2 \end{bmatrix} = n. \end{aligned}$$

Karena  $\text{rank}(M_r) = r$ , maka mestilah  $\text{rank}(B_2) = (n-r)$ .

Berikut ini diberikan syarat cukup untuk menyelesaikan masalah normalisasi dengan kondisi sistem yang positif.

**Teorema 3.2.** [4] Diberikan sistem (1.1) dengan  $E$  dan  $B$  diberikan oleh (3.1) dan (3.2) dimana  $\text{rank}(B_2) = (n - r)$  dan  $A \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$ . Maka terdapat matriks  $K \in \mathbb{R}^{m \times n}$  sedemikian sehingga  $\det(E + BK) \neq 0$  dan sistem (1.3) adalah positif jika

- a)  $(B_2 B_2^T)^{-1} \in \mathbb{R}_+^{(n-r) \times (n-r)}$ ;
- b)  $B_1 B_2^T \in \mathbb{R}_-^{r \times (n-r)}$ ;
- c)  $(B_2 B_2^T)^{-1} B_2 \in \mathbb{R}_+^{(n-r) \times m}$ ;
- d)  $B_1 - B_1 B_2^T (B_2 B_2^T)^{-1} B_2 \in \mathbb{R}_+^{r \times m}$ .

**Bukti.** Misalkan

$$K = [O \ B_2^T] P^{-1}, \quad (3.3)$$

maka

$$\begin{aligned} E + BK &= Q^{-1} \begin{bmatrix} M_r & O \\ O & O \end{bmatrix} P^{-1} + Q^{-1} Q B K \\ &= Q^{-1} \begin{bmatrix} M_r & O \\ O & O \end{bmatrix} P^{-1} + Q^{-1} \begin{bmatrix} B_1 \\ B_2 \end{bmatrix} [O \ B_2^T] P^{-1} \\ &= Q^{-1} \begin{bmatrix} M_r & O \\ O & O \end{bmatrix} P^{-1} + Q^{-1} \begin{bmatrix} O \ B_1 B_2^T \\ O \ B_2 B_2^T \end{bmatrix} P^{-1} \\ &= Q^{-1} \begin{bmatrix} M_r & B_1 B_2^T \\ O & B_2 B_2^T \end{bmatrix} P^{-1}. \end{aligned}$$

Karena  $\text{rank}(B_2) = (n - r)$ , maka  $(E + BK)$  adalah nonsingular, sehingga  $\det(E + BK) \neq 0$ . Selanjutnya, akan ditunjukkan bahwa sistem (1.3) adalah positif. Perhatikan bahwa

$$\begin{aligned} (E + BK)^{-1} &= \left( Q^{-1} \begin{bmatrix} M_r & B_1 B_2^T \\ O & B_2 B_2^T \end{bmatrix} P^{-1} \right)^{-1} \\ &= P \begin{bmatrix} M_r & B_1 B_2^T \\ O & B_2 B_2^T \end{bmatrix}^{-1} Q. \end{aligned}$$

Dari (2.7) diperoleh

$$\begin{aligned} (E + BK)^{-1} &= P \begin{bmatrix} M_r^{-1} & -M_r^{-1} B_1 B_2^T (B_2 B_2^T)^{-1} \\ O & (B_2 B_2^T)^{-1} \end{bmatrix} Q \\ &= P \begin{bmatrix} M_r^{-1} & O \\ O & I \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I & -B_1 B_2^T (B_2 B_2^T)^{-1} \\ O & (B_2 B_2^T)^{-1} \end{bmatrix} Q. \end{aligned} \quad (3.4)$$

Dari kondisi (a) dan (b) diperoleh  $(E + BK)^{-1} \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  sehingga mengakibatkan  $(E + BK)^{-1} A \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  dan sekaligus matriks Metzler. Selain itu, dari kondisi (c) dan (d) mengakibatkan  $(E + BK)^{-1} B \in \mathbb{R}_+^{n \times m}$ . Sehingga sistem (1.3) adalah positif.  $\square$

**Contoh 3.3.** Diberikan sistem (1.1) dengan

$$E = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, A = \begin{bmatrix} 6 & 3 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

Dapat diperiksa bahwa  $\text{rank}(E) = 3$  dan  $\text{rank}[E \ B] = 5$ . Misalkan

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ dan } P = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

maka diperoleh QEP adalah matriks 3-monomial yaitu

$$\text{QEP} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ dan } QB = \begin{bmatrix} -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Selain itu,

$$B_1 B_2^T = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_-^{3 \times 2}, (B_2 B_2^T)^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{2 \times 2},$$

$$(B_2 B_2^T)^{-1} B_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{2 \times 2}, B_1 - B_1 B_2^T (B_2 B_2^T)^{-1} B_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{3 \times 2}.$$

Dari (3.3) diperoleh matriks  $K = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ , maka

$$\det(E + BK) = \det \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \end{bmatrix} \neq 0 \quad (3.5)$$

Selanjutnya

$$(E + BK)^{-1} A = \begin{bmatrix} 3 & \frac{3}{2} & \frac{11}{8} & \frac{3}{8} & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 & 0 & \frac{1}{4} \\ 0 & 0 & \frac{3}{4} & \frac{3}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{5 \times 5}, (E + BK)^{-1} B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}_+^{5 \times 2}.$$

Karena  $(E + BK)^{-1} A \in \mathbb{R}_+^{n \times n}$  adalah matriks Metzler dan  $(E + BK)^{-1} B \in \mathbb{R}_+^{n \times m}$ , maka sistem (1.3) merupakan sistem normal positif.

**Daftar Pustaka**

- [1] Duan, G. R. 2010. *Analysis and Design of Descriptor Linier System*. Springer, New York.
- [2] Kaczorek, T. 2002. *Positive 1D and 2D systems*. Springer, London.
- [3] Putri, N. 2016. *Masalah Kontrol Optimal Kuadratik untuk Sistem Linear Time Invariant Positif Stabil Asimtotik*. Universitas Andalas, Padang.
- [4] Sanches E, B. Canto, C. Coll.2006. Positive *Normalizable Singular System*. Departement de Matematic Aplicada, Universitat Politeenica de Valencia, 46071 Valencia, Spain.